

Rappels concernant le filtrage et synthèse de filtres à partir d'un gabarit

2ème année IFIPS
Département Electronique

2009

Cédric KOENIGUER

Plan

I. Rappels sur les filtres du second ordre

1) Fonctions de transfert

a) *Filtre Passe-bas*

b) *Filtre Passe-haut*

c) *Filtre Passe-bande*

2) Exemples de réalisation

II. Synthèse de filtre actifs

1) Position du problème : notion de gabarit

2) Les étapes de la synthèse

3) Exemple

Fonction de transfert d'un passe-bas

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 + j2\sigma \frac{\omega}{\omega_0} + \left(j \frac{\omega}{\omega_0}\right)^2} \xrightarrow[\text{normalisée}]{\text{Fonction}} H(jx) = \frac{H_0}{1 + j2\sigma x + (jx)^2}$$

σ : coefficient d'amortissement

$Q = \frac{1}{2\sigma}$: facteur de qualité

Comportement asymptotique

$$H(jx) = \frac{H_0}{1 + j2\sigma x + (jx)^2}$$

$$x \ll 1 : |H(jx)| \approx H_0 \text{ et } \text{Arg}(H(jx)) \approx 0$$

$$x \gg 1 : |H(jx)| \approx H_0 / (jx)^2 \text{ et } \text{Arg}(H(jx)) \approx -\pi$$

$$x=1 : |H(jx)| \approx H_0 / 2j\sigma \text{ et } \text{Arg}(H(jx)) \approx -\pi/2$$

Différentes réponses du diagramme réel

dénominateur : $D(p) = p^2 + 2\sigma p + 1$

$\sigma < 1$: non factorisable
(pôles complexes)

$\sigma > 1$: factorisable (pôles réels)
 $D(p) = (p-p_1)(p-p_2)$ avec p_i réels
 \Rightarrow produit de fonctions d'ordre 1

$\sigma > \sqrt{2}/2$: amortissement

Max $\leftrightarrow x = 0$

$\sigma < \sqrt{2}/2$: pic de résonance

Max : $x_m = \sqrt{1 - 2\sigma^2} > 1$

$$|H(jx_m)|^2 = \frac{H_0^2}{4\sigma^2(1 - \sigma^2)}$$

Fréquence de coupure à -3dB :

$$x_{-3dB}^2 = 1 - 2\sigma^2 + \sqrt{(2\sigma^2 - 1)^2 + 1} > x_m^2$$

Diagramme de Bode en amplitude

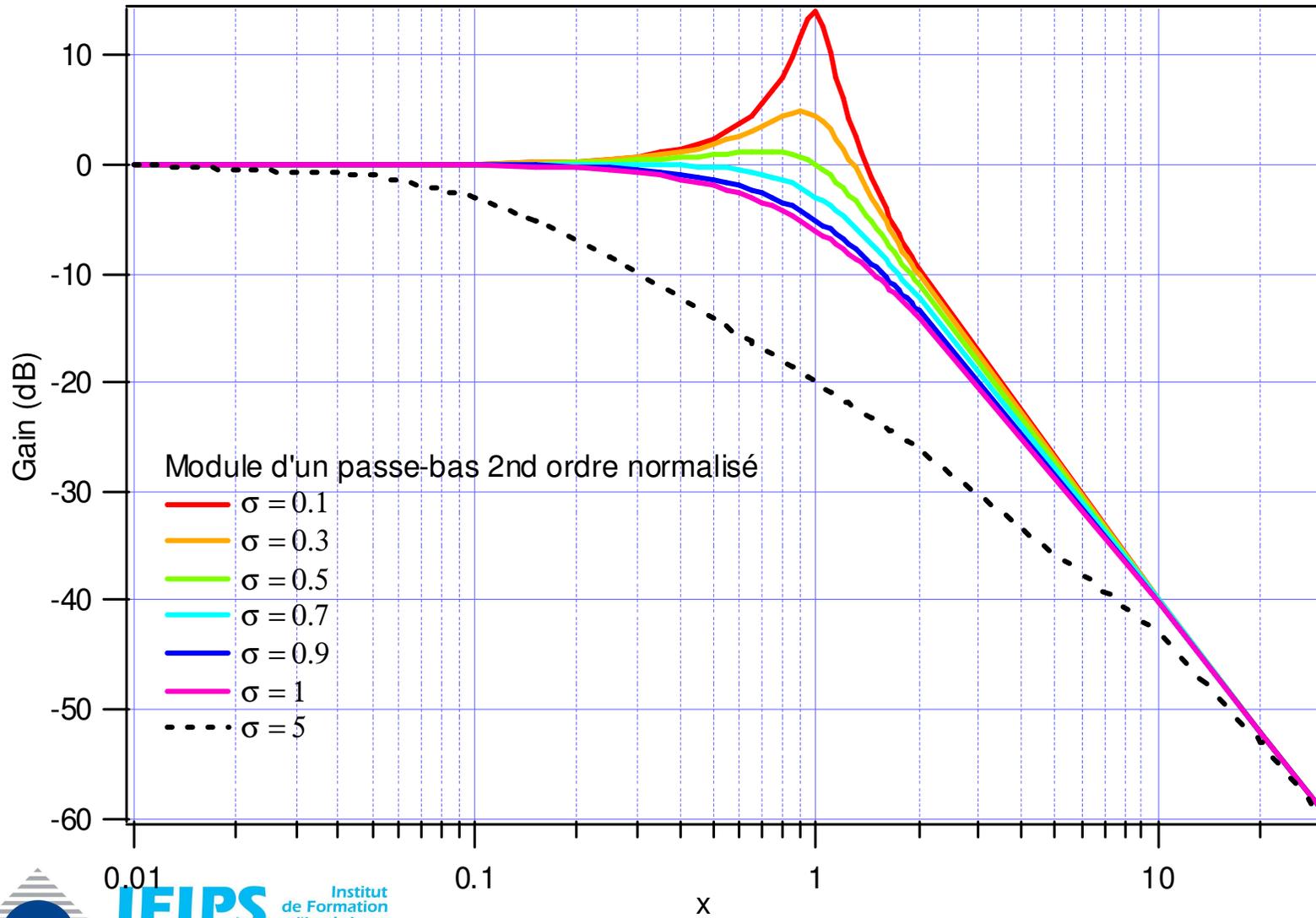
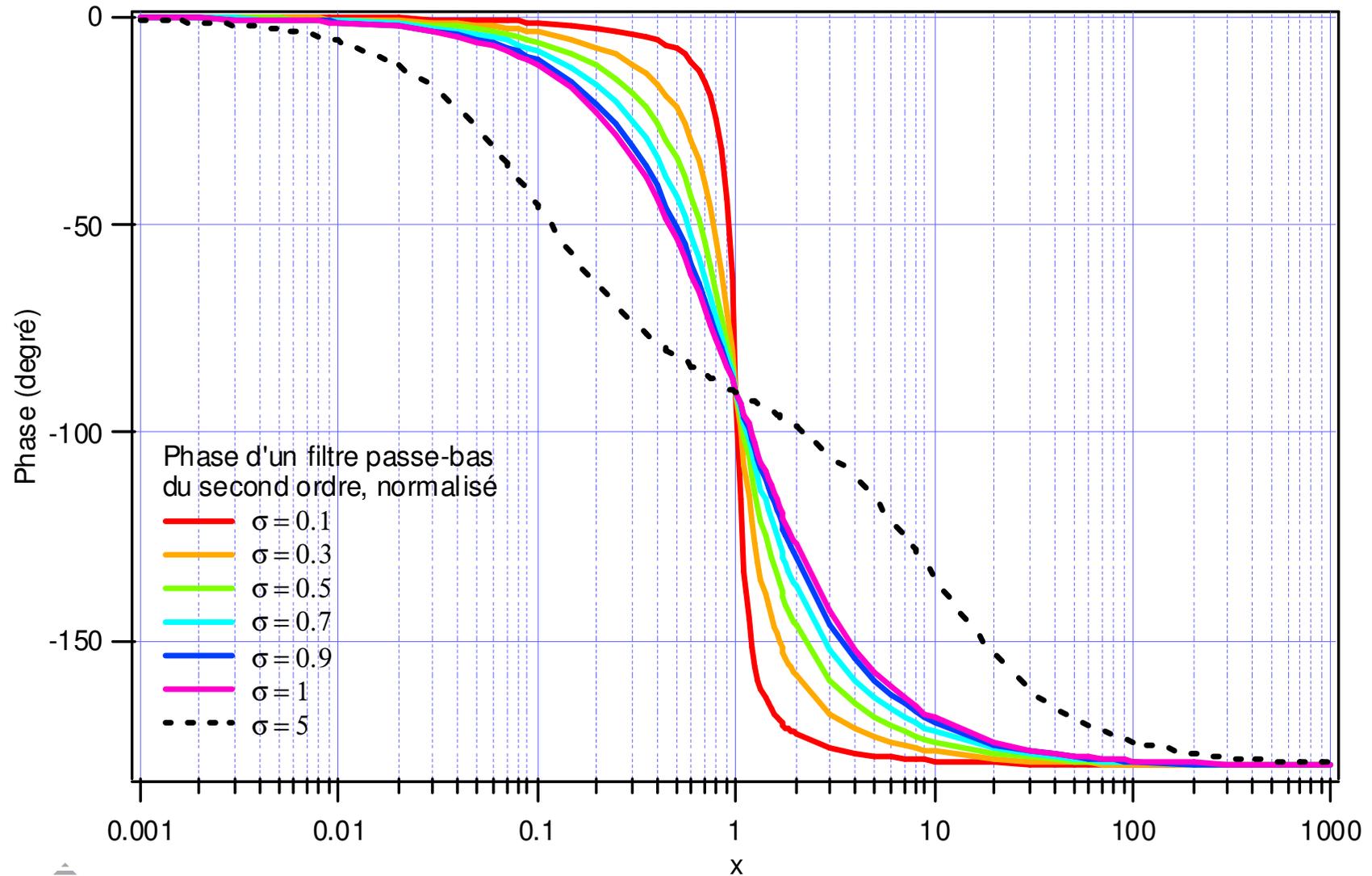


Diagramme de Bode en Phase



Fonction de transfert d'un passe-haut

$$H(j\omega) = H_0 \frac{\left(j\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}{1 + j2\sigma\frac{\omega}{\omega_0} + \left(j\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2} \xrightarrow[\text{normalisée}]{\text{Fonction}} H(jx) = H_0 \frac{(jx)^2}{1 + j2\sigma x + (jx)^2}$$

σ : coefficient d'amortissement

$Q = \frac{1}{2\sigma}$: facteur de qualité

Etude analogue au filtre passe-bas par symétrie

Diagramme de Bode en amplitude

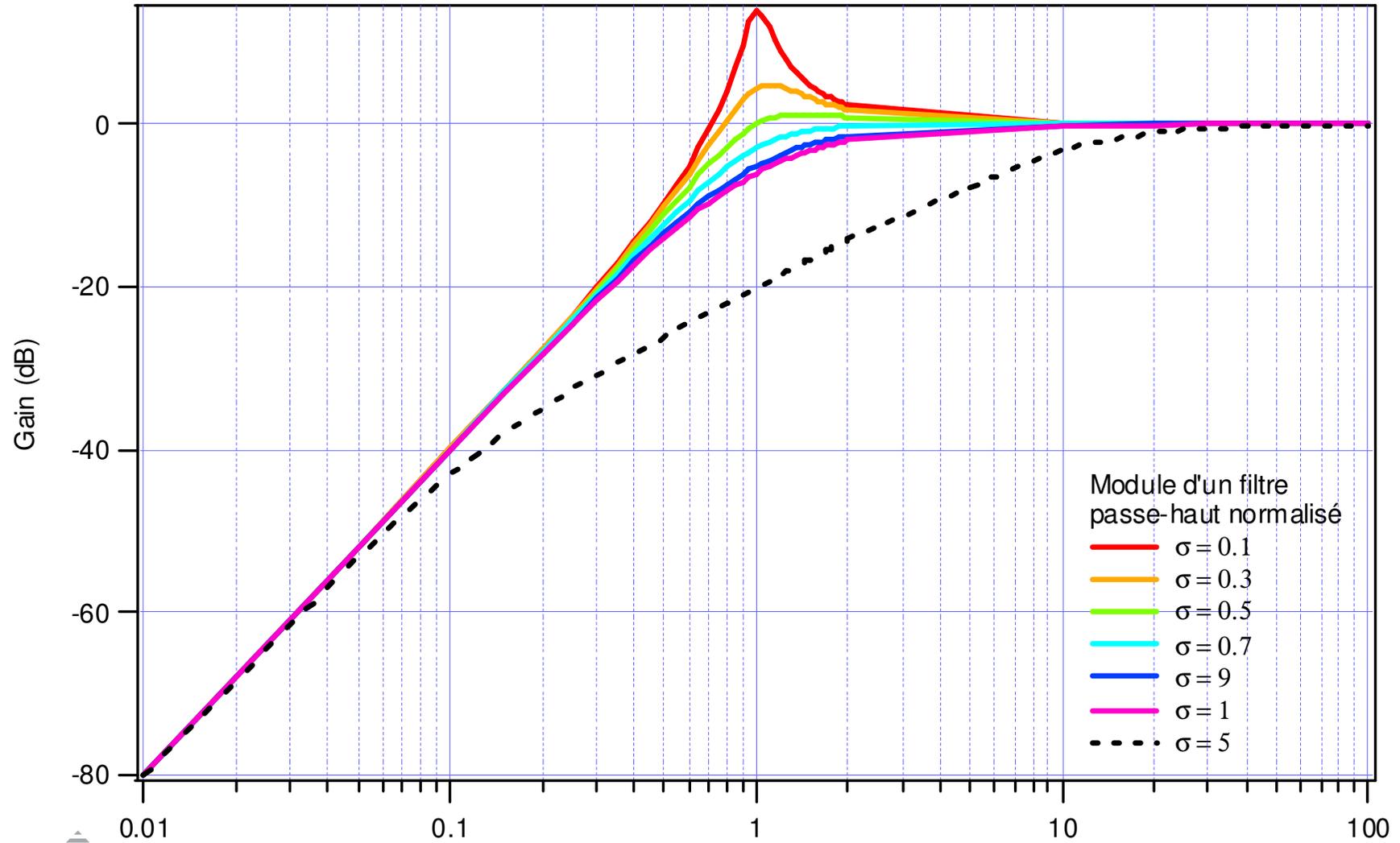
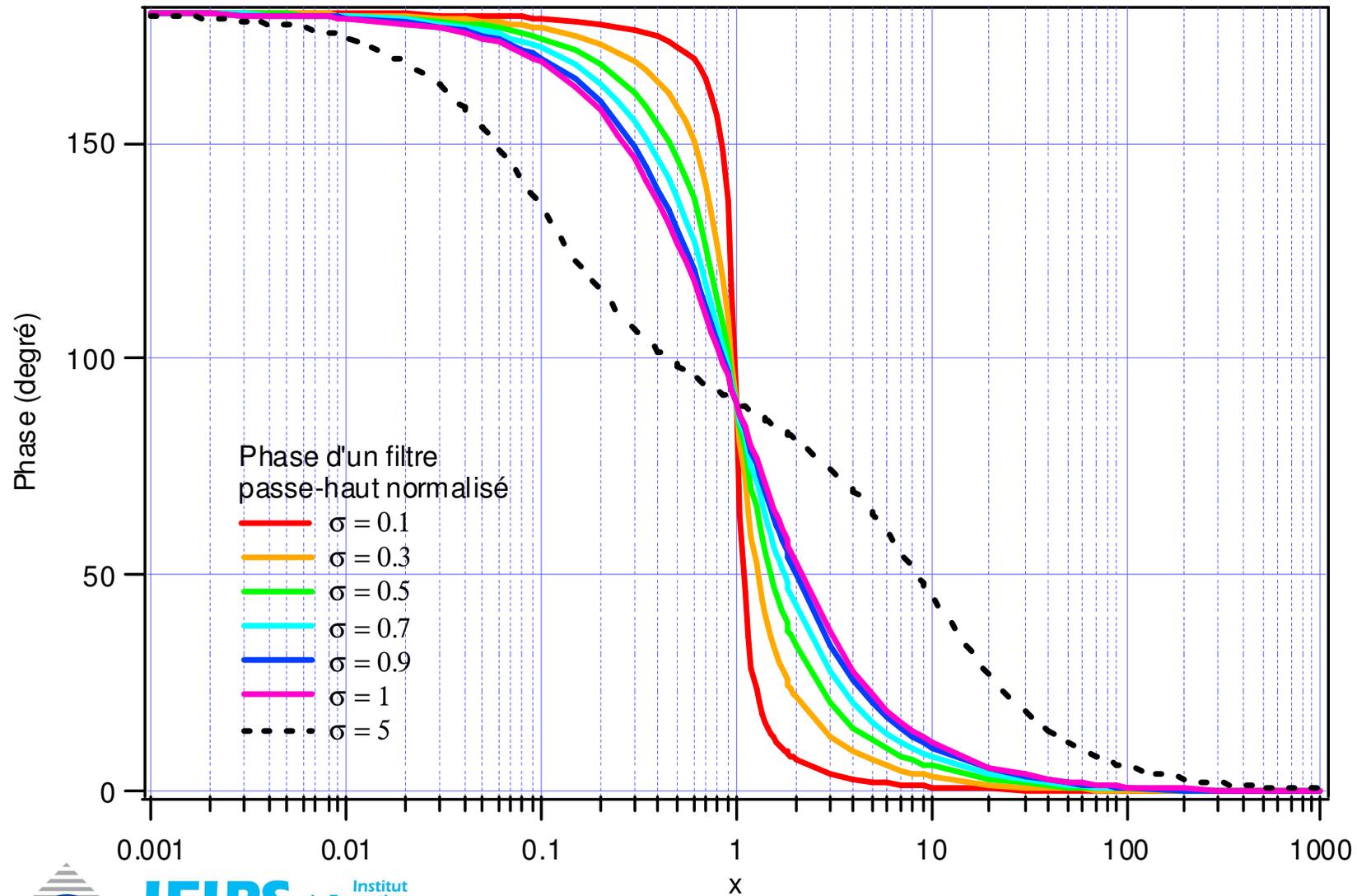


Diagramme de Bode en Phase



Fonction de transfert d'un passe-bande

$$H(j\omega) = H_0 \frac{j2\sigma \frac{\omega}{\omega_0}}{1 + j2\sigma \frac{\omega}{\omega_0} + \left(j \frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}$$

Fonction normalisée

$$\left\{ \begin{array}{l} H(jx) = H_0 \frac{j2\sigma x}{1 + j2\sigma x + (jx)^2} \\ H(jx) = H_0 \frac{1}{1 + jQ \left(x - \frac{1}{x}\right)} \end{array} \right.$$

σ : coefficient d'amortissement

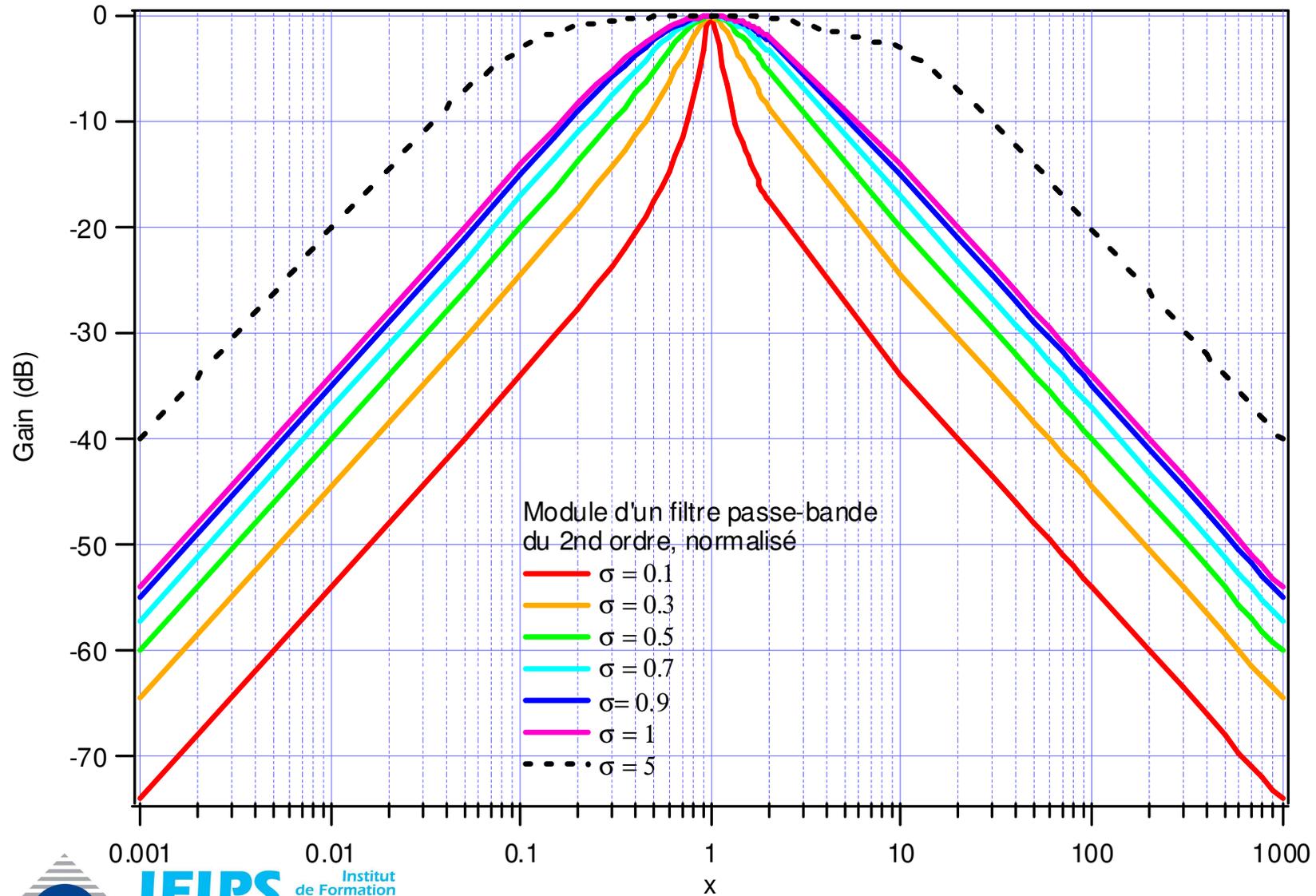
$Q = \frac{1}{2\sigma}$: facteur de qualité

$$x \ll 1 : |H(jx)| \approx H_0 j2\sigma x$$

$$x = 1 : |H(jx)| \approx H_0$$

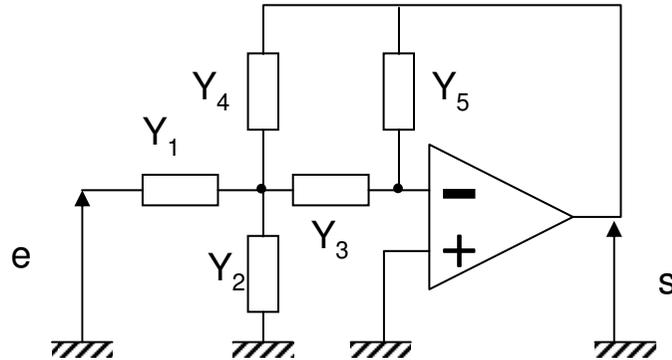
$$x \gg 1 : |H(jx)| \approx H_0 2\sigma / jx$$

Diagramme de Bode en amplitude



Différentes structures

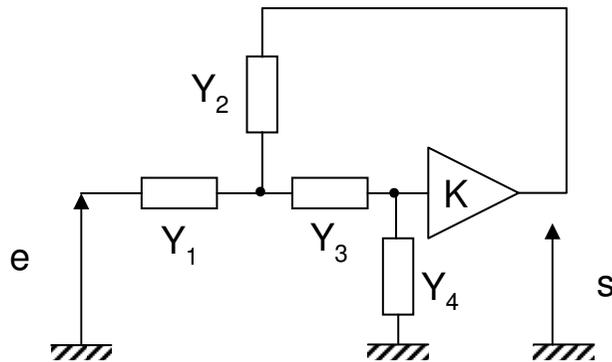
Structure de Rauch :



$$H = \frac{s}{e} = \frac{-Y_1 Y_3}{Y_5(Y_1 + Y_2 + Y_3 + Y_4) + Y_3 Y_4}$$

Structure de Sallen-Key :

Y_i : admittances



$$H = \frac{s}{e} = K \frac{Y_1 Y_3}{(Y_1 + Y_2)(Y_3 + Y_4) + Y_3 (Y_4 - K Y_2)}$$

Méthode

- Méthode "empirique" : ajustement manuel des composants pour faire coller la fréquence de coupure à la fréquence attendue
 - Avantages :
 - peu de calculs préalables
 - rapide et simple
 - Inconvénients :
 - imprécis
 - difficile à mettre en oeuvre pour des ordres élevés
- Nécessité d'une méthode plus rigoureuse répondant à un cahier des charges précis

Rem : la synthèse sera vue uniquement pour les filtres actifs

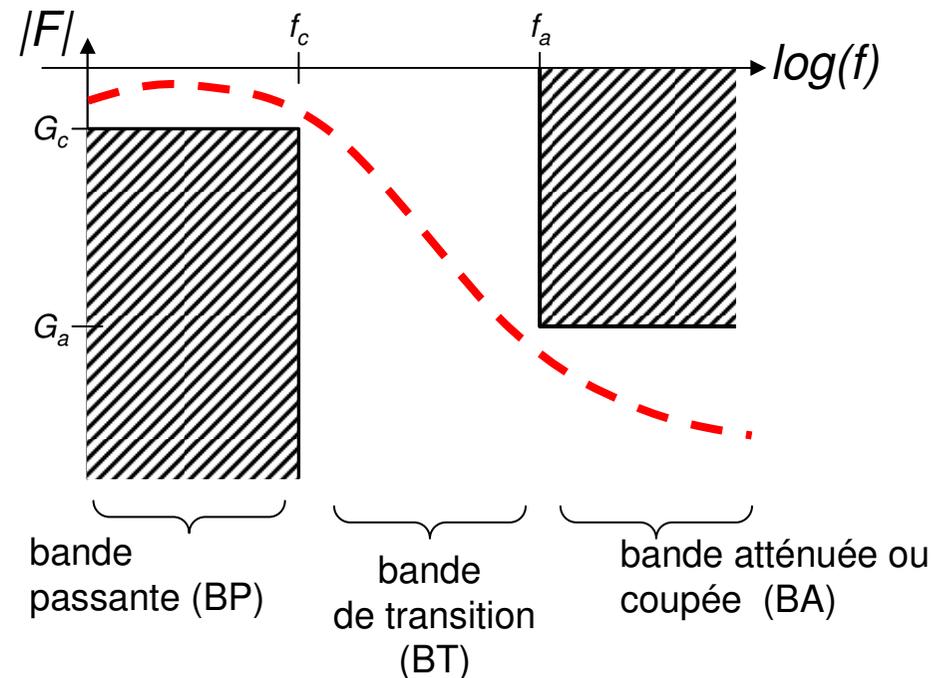
Notion de gabarit

Cahier des charges \Rightarrow réalisation d'un gabarit

Ex : on souhaite que

$$|F(jf)| > G_c \text{ pour } f < f_c$$

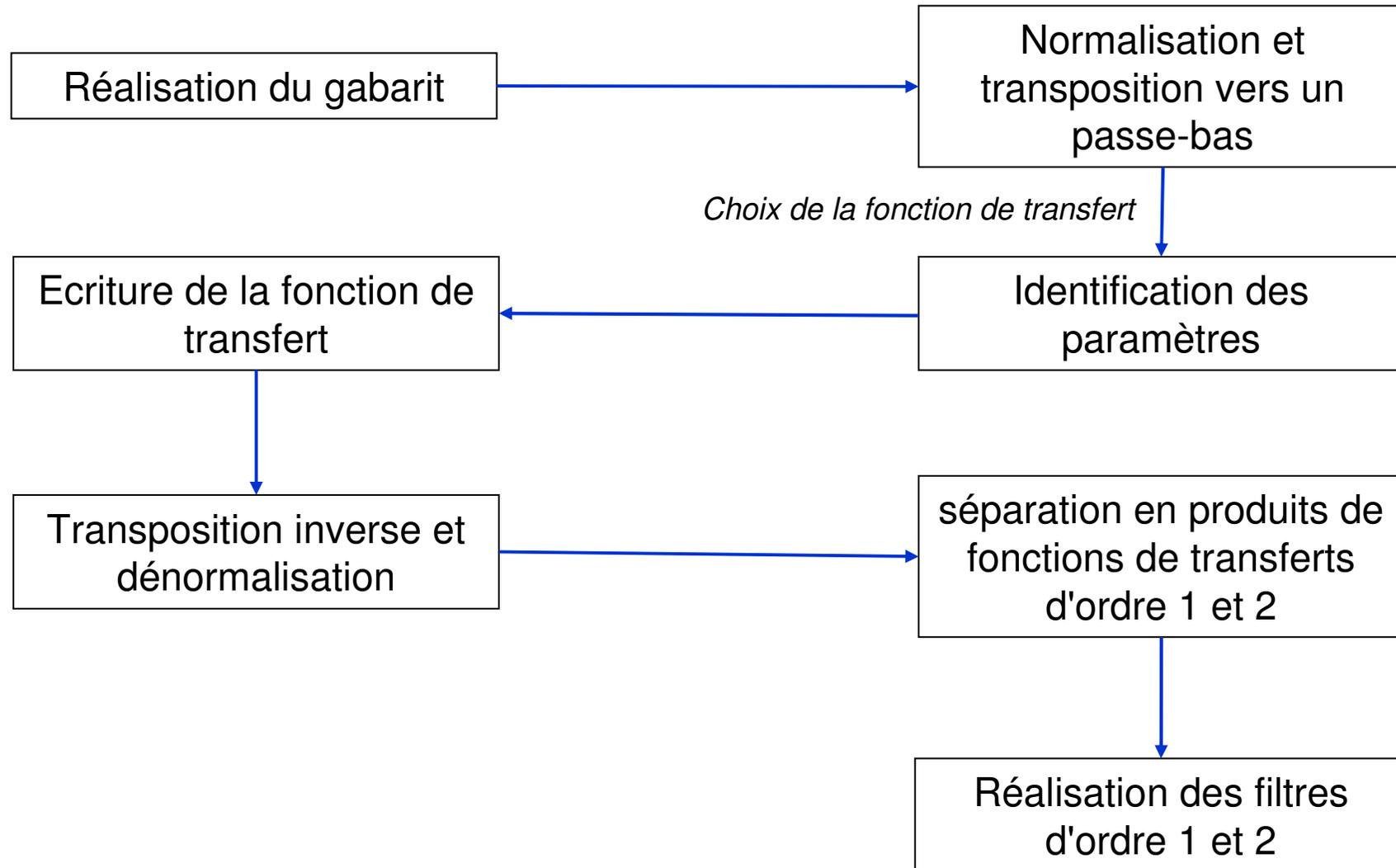
$$|F(jf)| < G_a \text{ pour } f > f_c$$



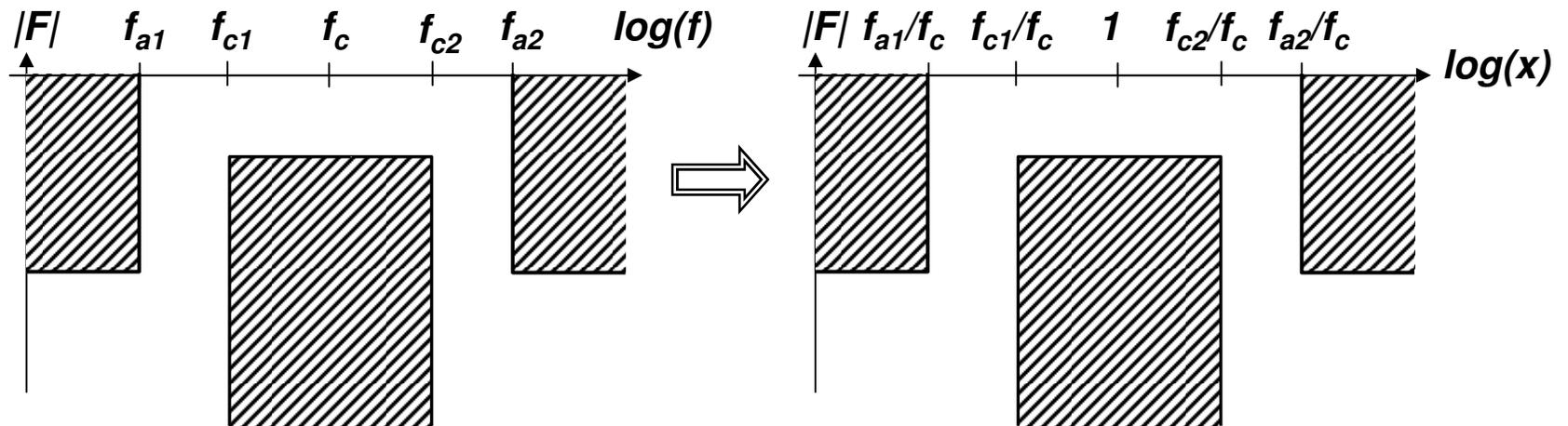
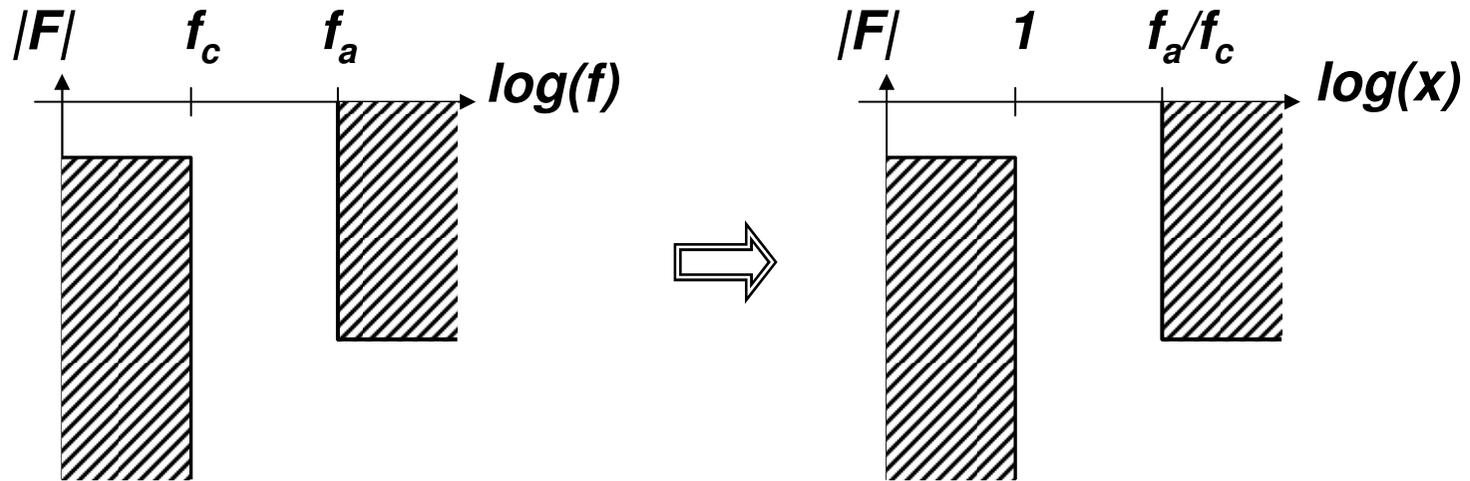
But de la synthèse : trouver une fonction de transfert F qui satisfait ce gabarit

On se ramènera toujours à un gabarit de type passe-bas

Méthode générale



Normaliser les gabarits symétriques



Transposition passe-haut / passe-bande ↔ passe-bas

Transposition passe-haut ↔ passe-bas :

$$s = jx$$

$$s \leftrightarrow \frac{1}{s}$$

$$H(s) = H_0 \frac{s^2}{1 + 2\sigma s + s^2} \longleftrightarrow H(s) = H_0 \frac{1}{1 + 2\sigma s + s^2}$$

Transposition : passe-bande ↔ passe-bas :

$$s \leftrightarrow \frac{1}{2\sigma} \left(s + \frac{1}{s} \right)$$

$$H(s) = H_0 \frac{1}{1 + Q \left(s + \frac{1}{s} \right)} \longleftrightarrow H(s) = H_0 \frac{1}{1 + s}$$

Critères de choix des fonctions de transfert

- ondulation dans la BP, BA ou BT
- raideur dans la BT
- complexité du circuit final et la sensibilité du circuit final à un paramètre
- temps de propagation de groupe dans la BP
- ...

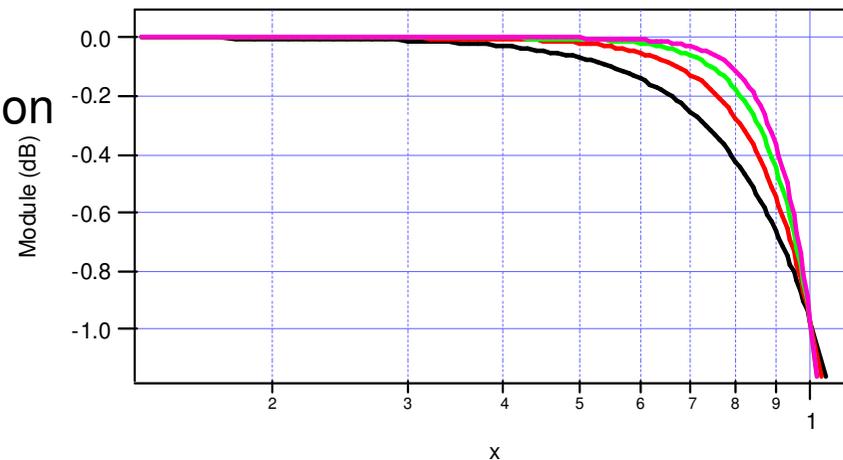
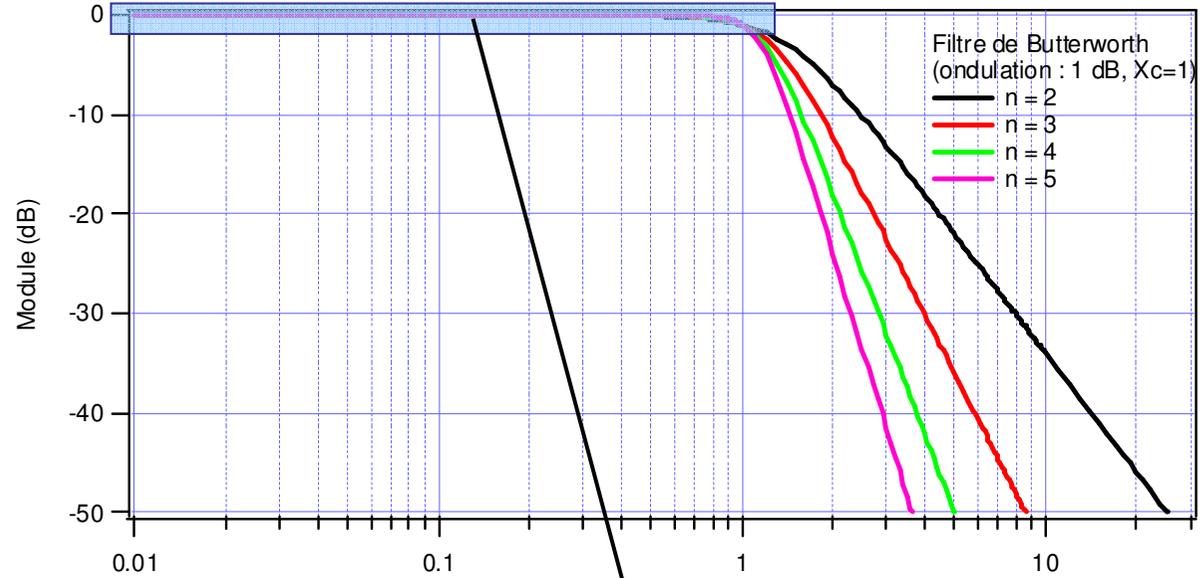
Filtre de Butterworth

$$|H(j\omega)|^2 = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 \omega^{2n}}$$

ε fixe l'ondulation
 n fixe l'ordre du filtre

Caractéristiques :

- réponse plate dans la BP (peu d'ondulation)
 - pente faible dans la bande de transition
- ⇒ nécessite un ordre élevé



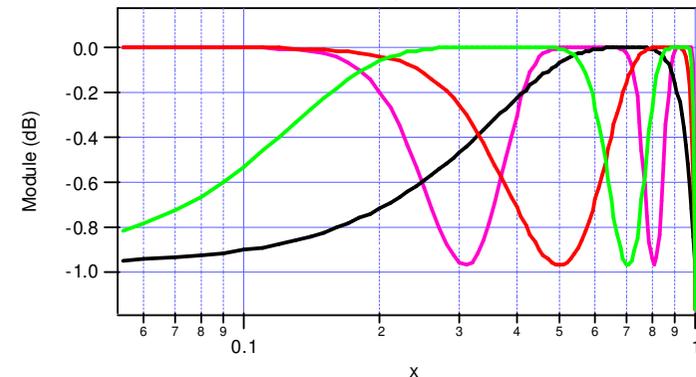
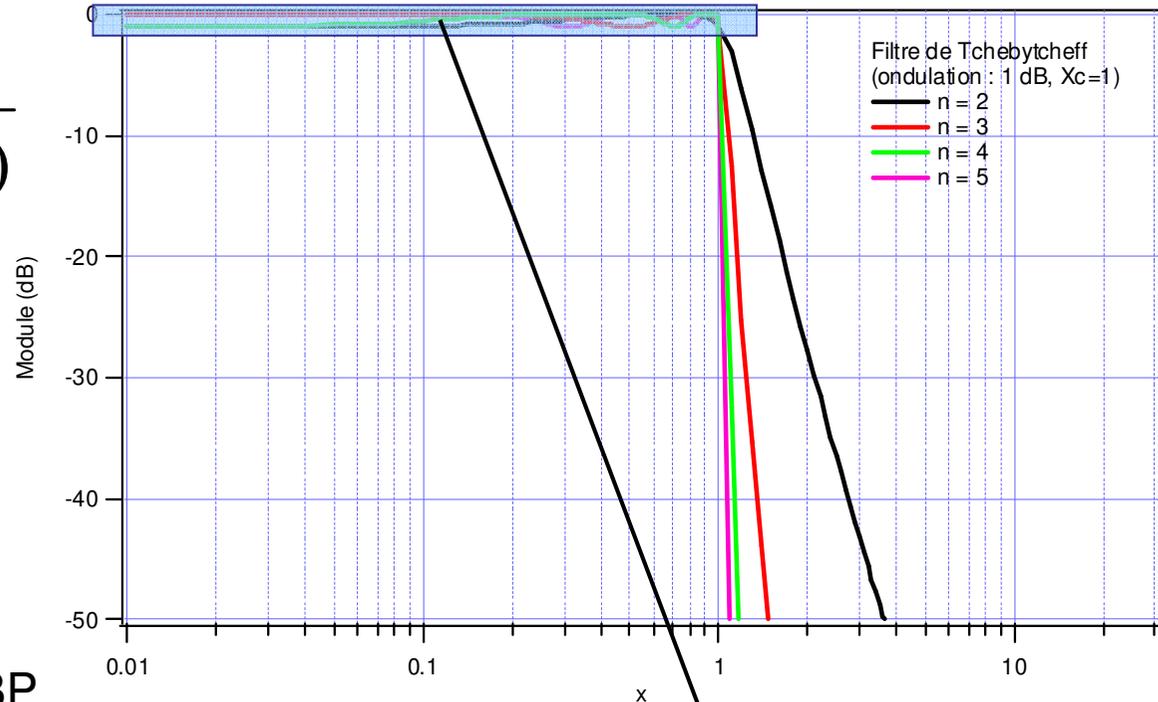
Filtre de Tchebytcheff

$$|H(j\omega)|^2 = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 C_n^2(\Omega)}$$

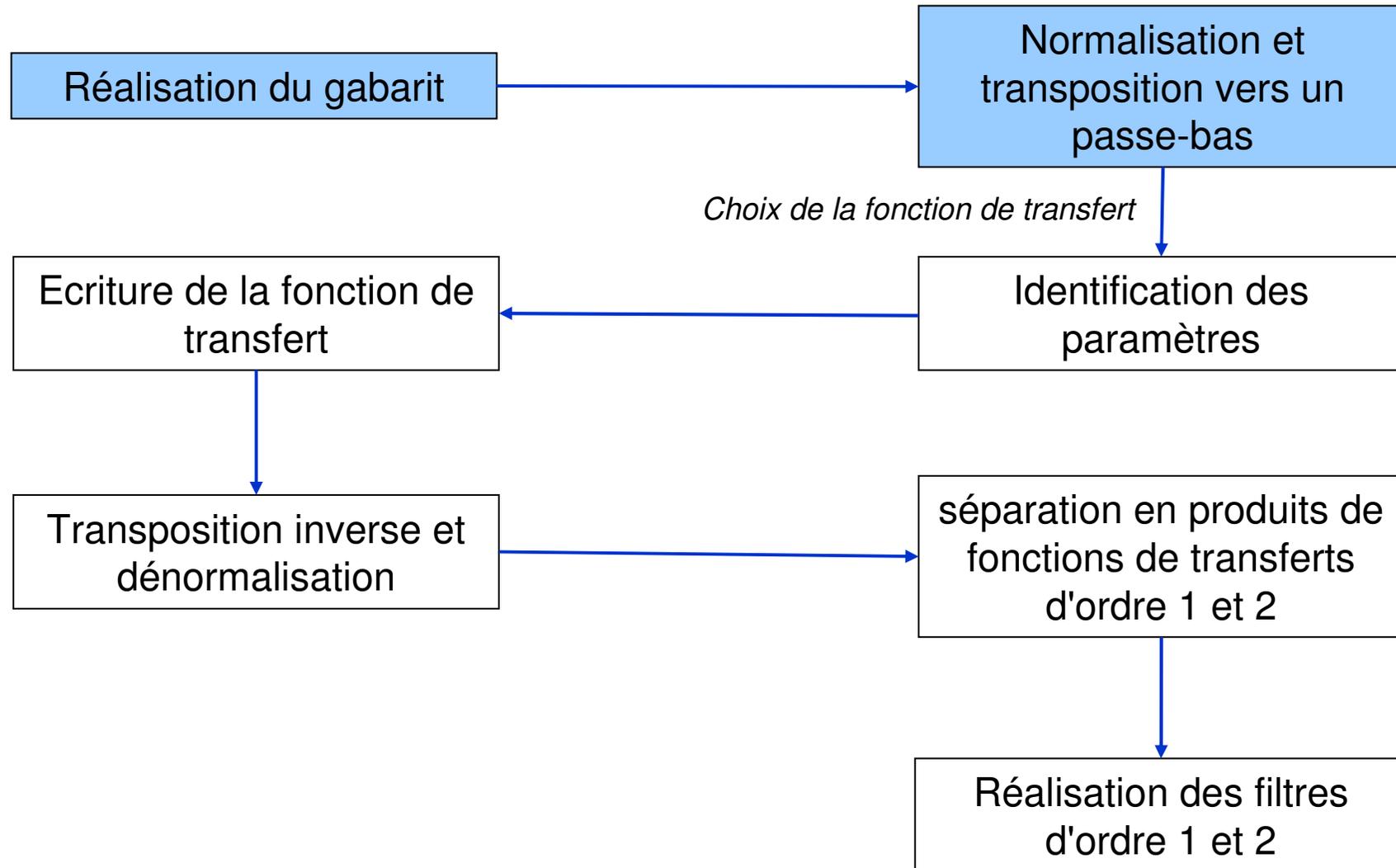
$$\begin{cases} C_{n+1}(\Omega) = 2\Omega C_n(\Omega) - C_{n-1}(\Omega) \\ C_0(\Omega) = 1 \\ C_1(\Omega) = \Omega \end{cases}$$

Caractéristiques :

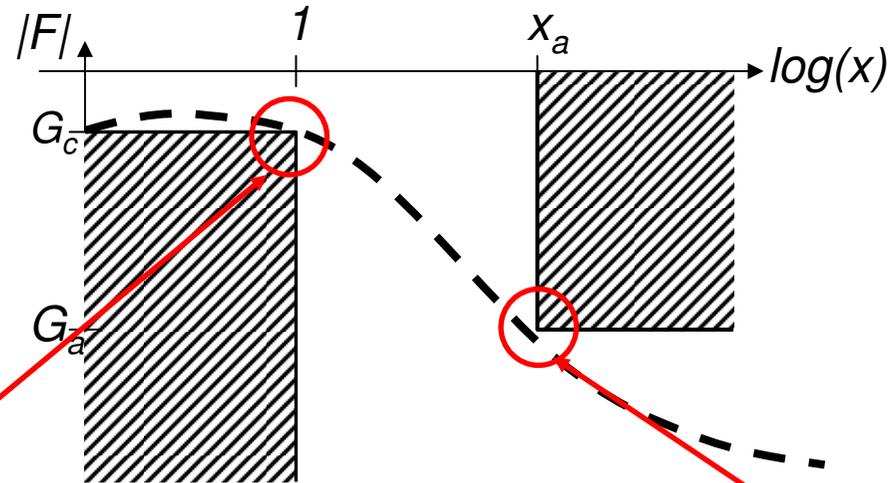
- forte ondulation dans la BP
 - pente élevée dans la bande de transition
- ⇒ nécessite un ordre faible



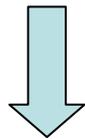
Méthode générale



2 inconnues : 2 équations



$$|F(x=1)| = Gc$$



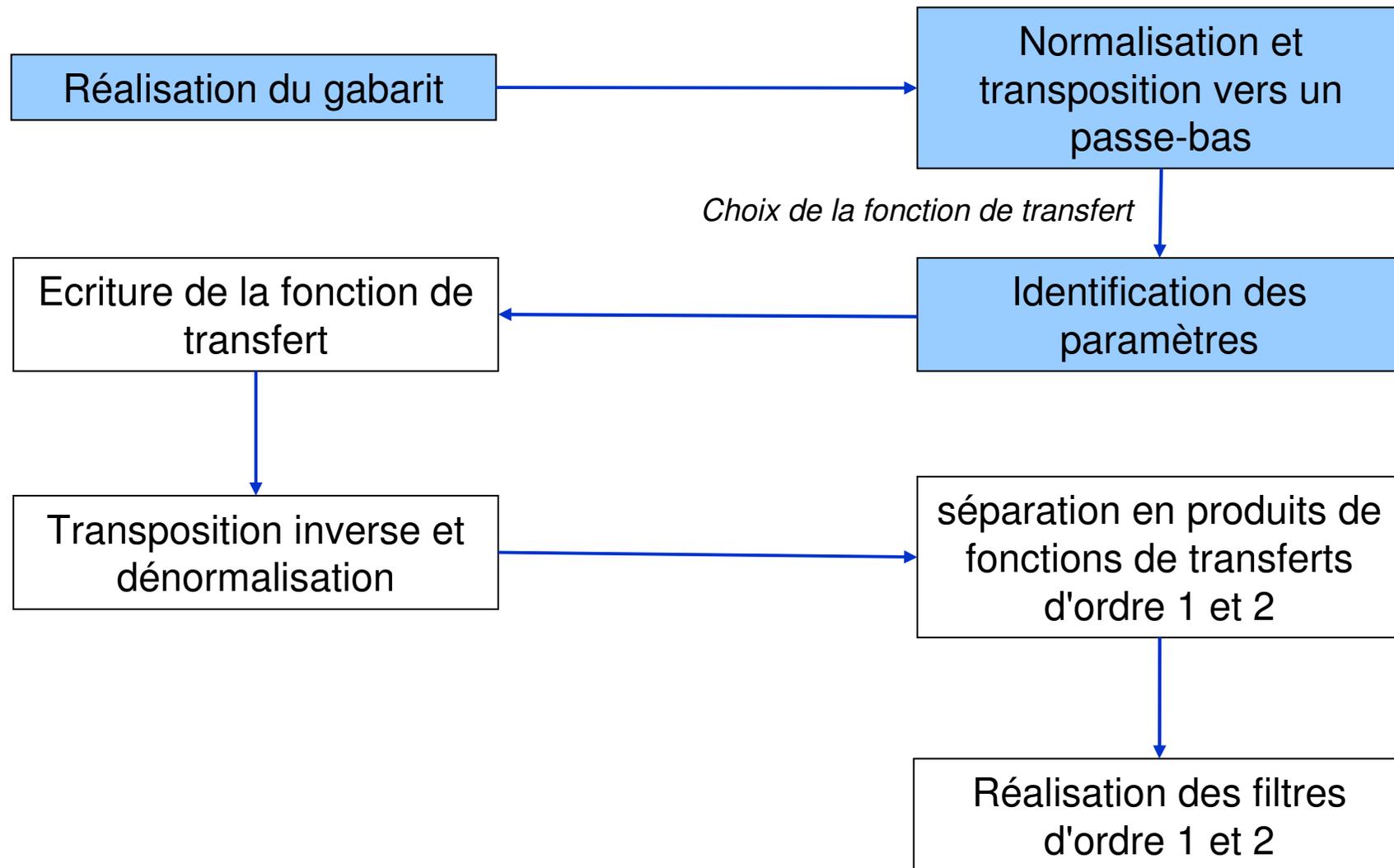
Facteur d'ondulation ϵ

$$|F(x=x_a)| < Ga$$



Ordre du filtre normalisé
(passe-bas)

Méthode générale



Recherche analytique de la fonction

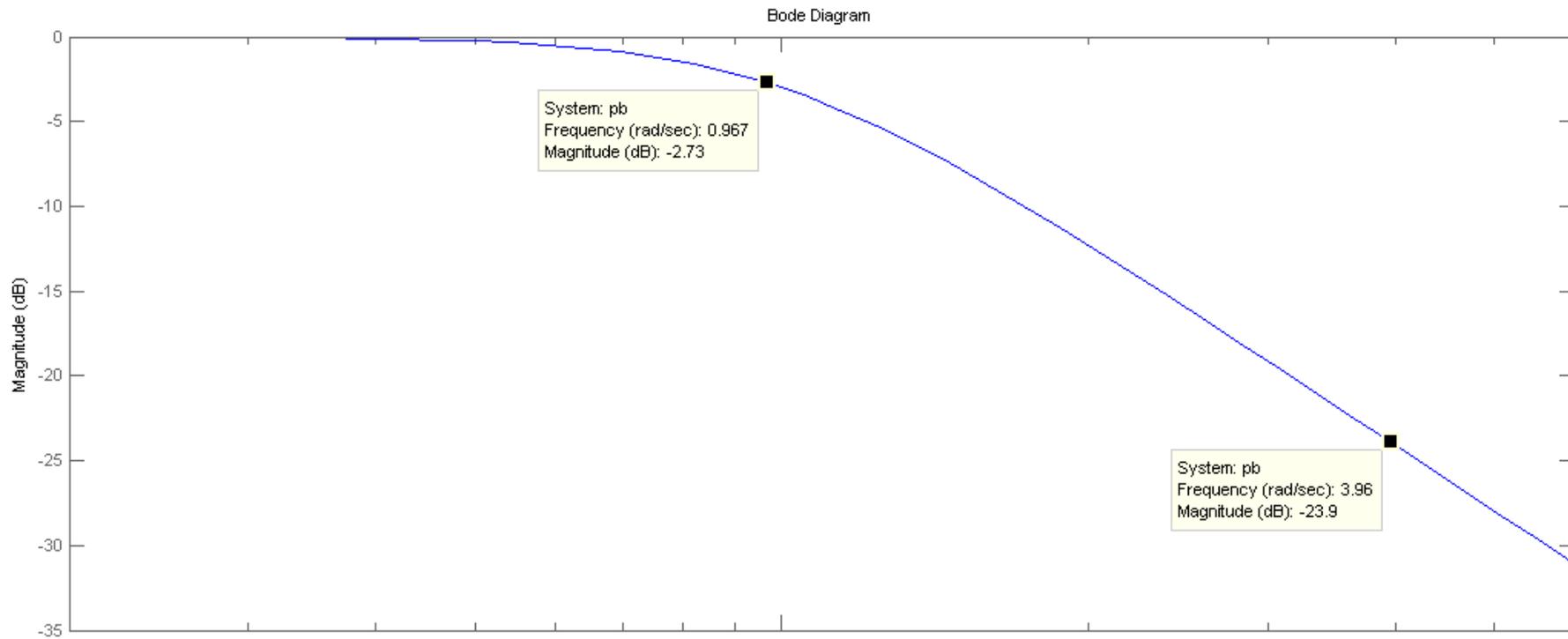
recherche des zéros, des pôles et du gain statique de la fonction de transfert correspondante :

- Dans des tableaux
- En utilisant les fonctions de Matlab (*buttap* pour Butterworth, *cheb1ap* pour Tchebytcheff)

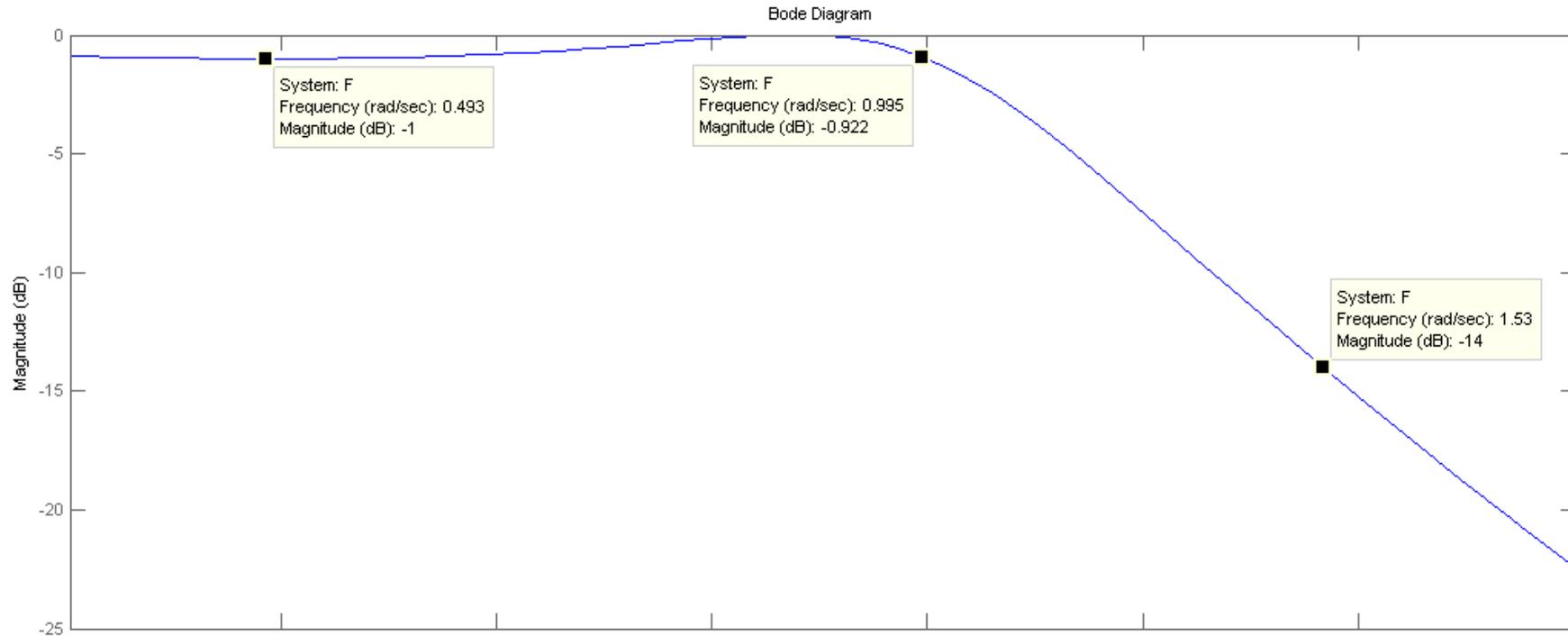
$$F(s) = k \frac{(s - s_1^n)(s - s_2^n) \dots (s - s_N^n)}{(s - s_1^d)(s - s_2^d) \dots (s - s_M^d)}$$

On peut vérifier à ce stade si la fonction de transfert remplit les conditions !

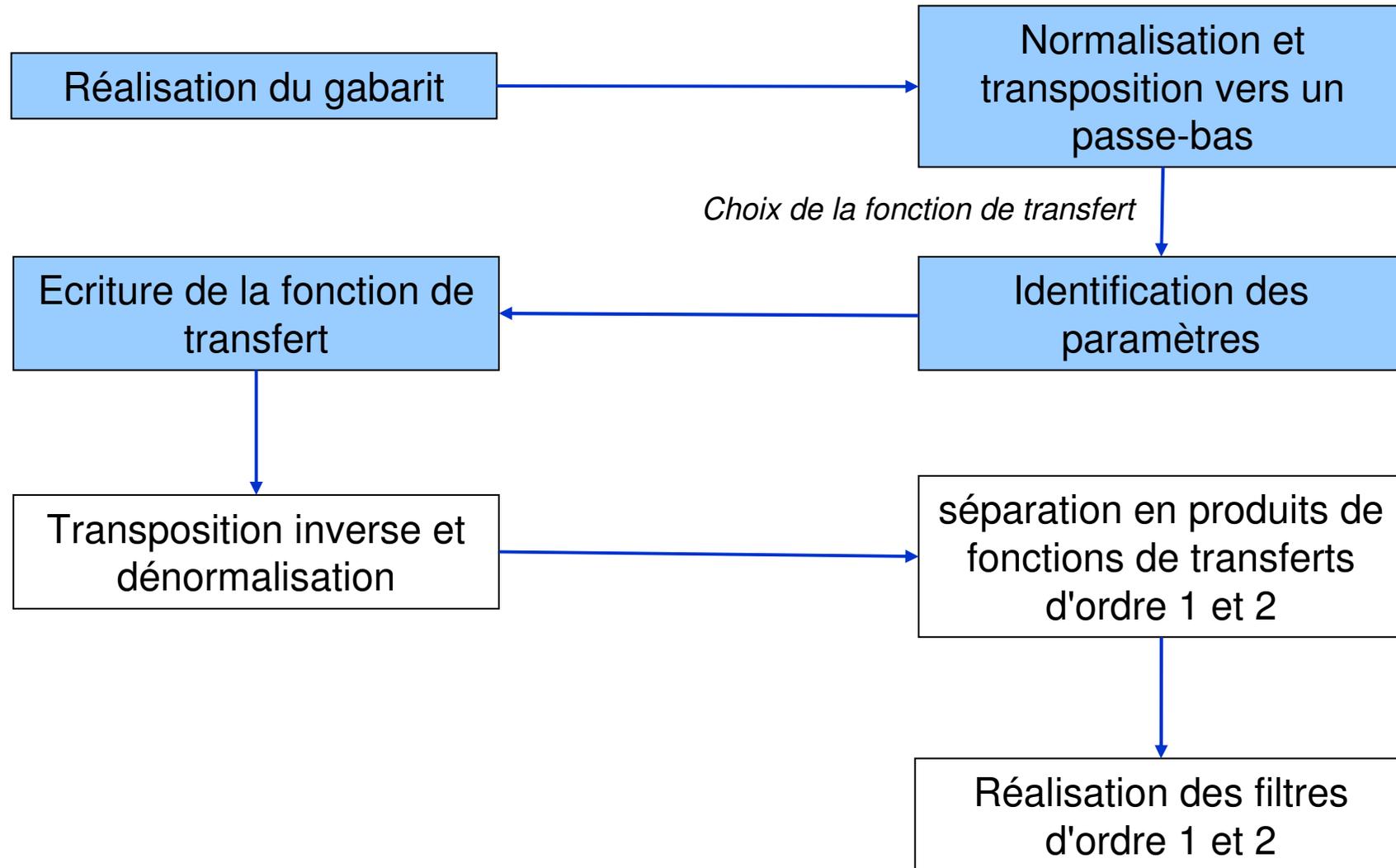
Filtre passe-bas



Filtre passe-bas lié au passe-bande

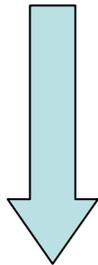


Méthode générale



Transposition et dénormalisation

Cas d'un passe-bas

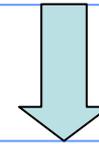


Dénormalisation :

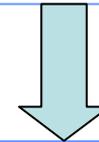
$$s = \frac{p}{\omega_0}$$

$$F(s) \Rightarrow F(p)$$

Cas d'un passe-bande ou d'un passe-haut



$$\text{transposition : } s \leftrightarrow \frac{1}{s} \quad \text{ou} \quad s \leftrightarrow \frac{1}{2\sigma} \left(s + \frac{1}{s} \right)$$

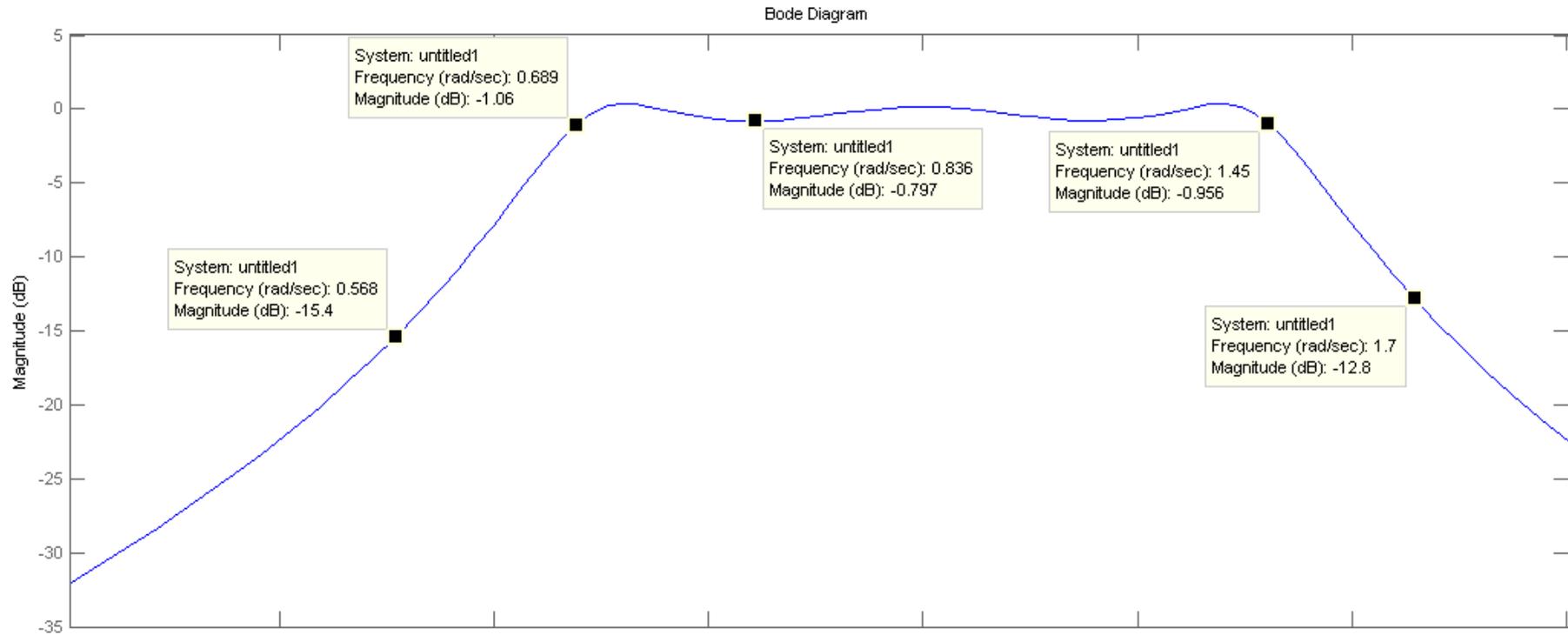


Si l'ordre obtenu > 2 : recherche des zéros et des pôles pour avoir un produit de fonctions F_i du 1er ou du 2nd ordre

$$F(s) = F_1(s)F_2(s)\dots F_n(s)$$



Filtre passe-bande



Méthode générale

